

Force de Lorentz:

$$\vec{F} = q (\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B})$$

Force magnétique

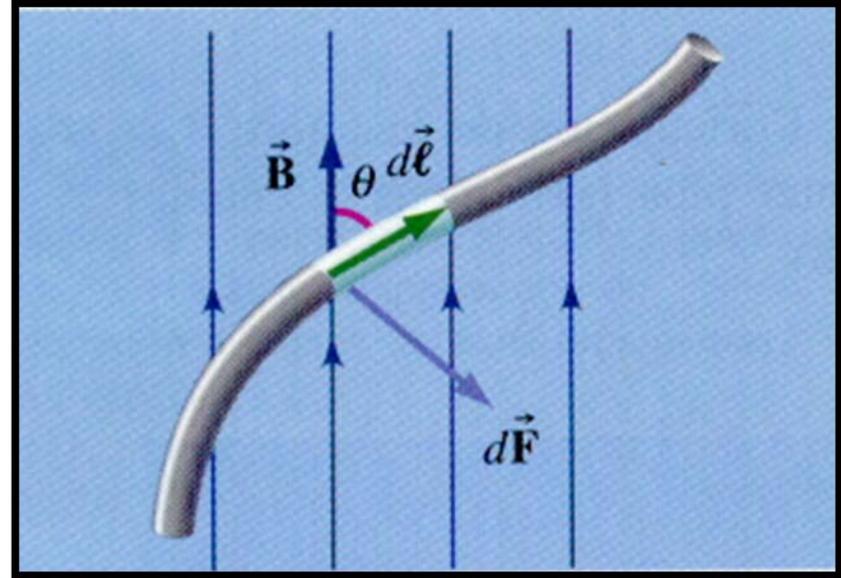
$$\vec{F}_m = q (\vec{v} \times \vec{B})$$

Fil parcouru par un courant

$$q_e (\vec{v}_d \times \vec{B})$$

$$d\vec{F} = N_e \cdot d\tau \cdot q_e (\vec{v}_d \times \vec{B})$$

$$d\vec{F} = (\vec{J} \times \vec{B}) d\tau$$



Si la densité de courant est uniforme dans la section (de surface A) :

$$d\vec{F} = (\vec{J} \times \vec{B}) A dl$$

$$\vec{J} = \frac{I}{A} d\vec{l}$$

$$d\vec{F} = I d\vec{l} \times \vec{B}$$

Le champ magnétique

$$\operatorname{div} \vec{B} = 0$$

$$\operatorname{rot} \vec{B} = \mu_0 \vec{J}$$

$$\oint_s \vec{B} \cdot d\vec{S} = 0$$

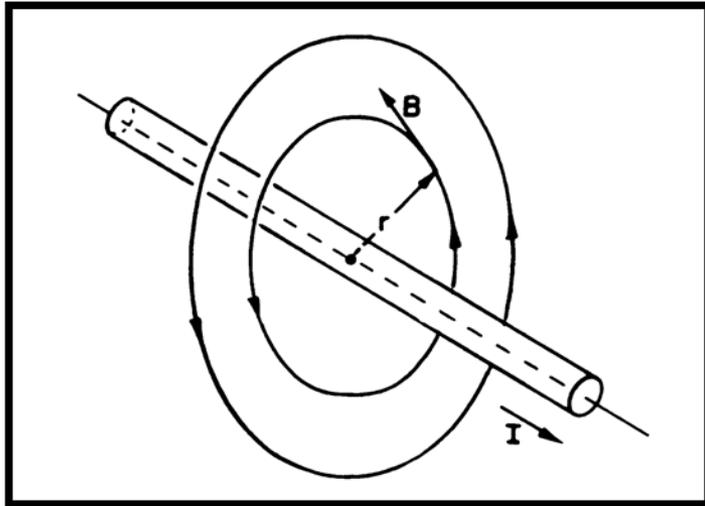
$$\oint_c \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 I$$

Pas de charges magnétiques.

Les lignes \vec{B} de doivent donc se refermer sur elles-mêmes en boucles fermées (ou s'étendre jusqu'à l'infini).

$$\operatorname{div} \vec{J} = 0$$

Conducteur rectiligne infini



$$\vec{B} = B_\phi \vec{1}_\phi$$

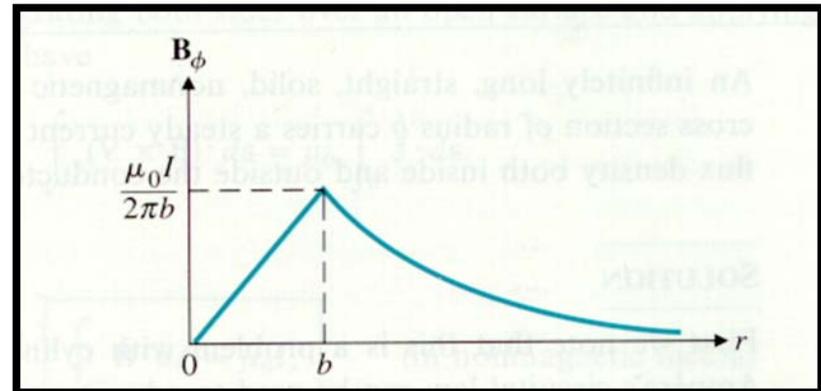
$$\oint_c \vec{B} \cdot d\vec{l} = B_\phi \cdot \oint dl = B_\phi \cdot 2\pi r = \mu_0 I$$

$$B_\phi = \frac{\mu_0 I}{2\pi r} \quad r > b$$

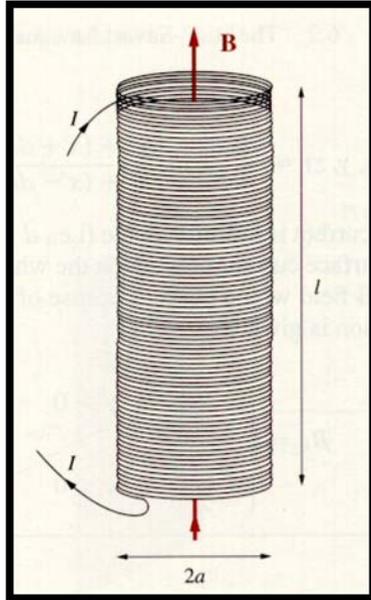
Si la densité de courant est uniforme dans le conducteur

$$\vec{B} = \frac{\mu_0 I}{2\pi r} \vec{1}_\phi \quad r > b$$

$$= \frac{\mu_0 I r}{2\pi b^2} \vec{1}_\phi \quad r < b$$



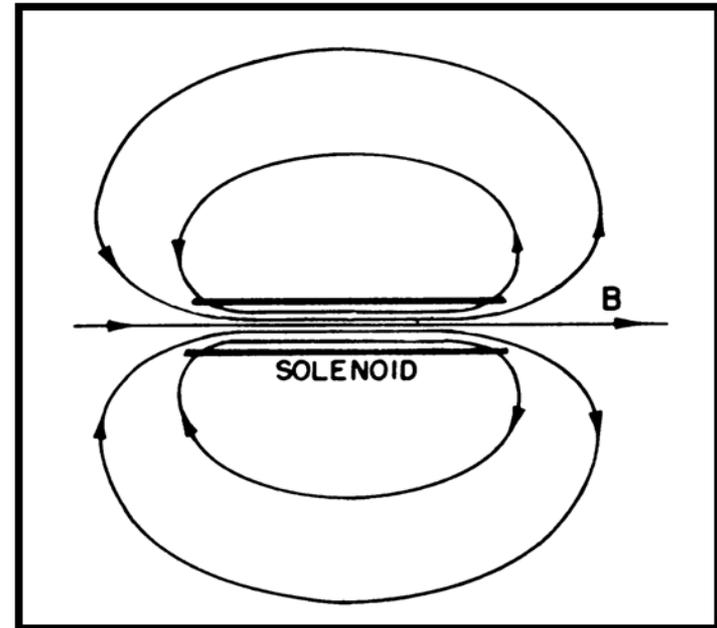
Solénoïde infini



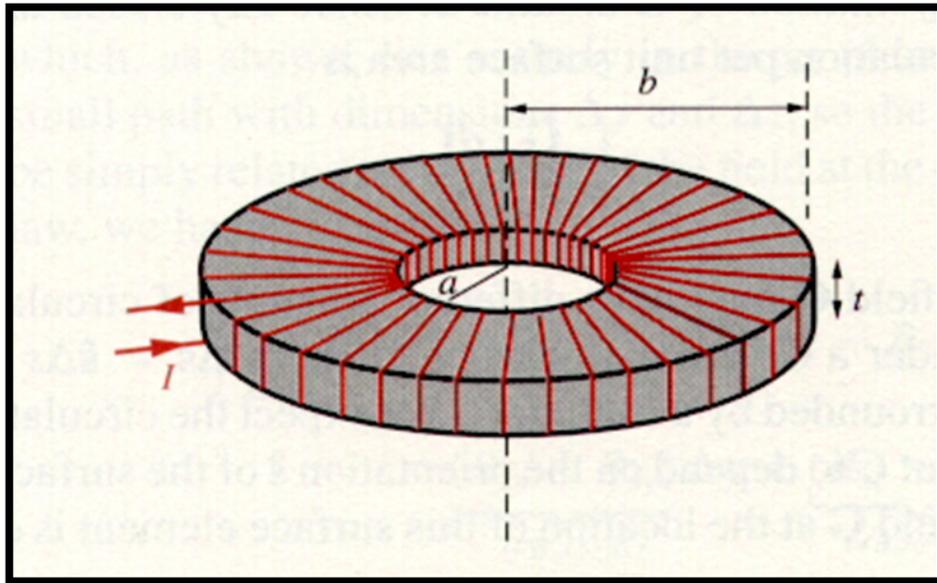
Si l'axe du solénoïde est aligné suivant z :

$$\vec{B} = \mu_0 n I \vec{1}_z \quad \text{à l'intérieur}$$
$$= 0 \quad \text{à l'extérieur}$$

où n est le nombre de spires par unité de longueur.



Tore



$$\vec{B} = \frac{\mu_0 N I}{2\pi r} \vec{1}_\phi \quad \text{à l'intérieur}$$
$$= 0 \quad \text{à l'extérieur}$$

ou N est le nombre total de spires.

Le potentiel vecteur magnétique

$$\text{rot } \vec{E} = 0 \quad \Rightarrow \quad \vec{E} = -\text{grad } V$$

Comme la divergence d'un rotationnel est toujours nulle, on peut écrire

$$\vec{B} = \text{rot } \vec{A}$$

qui garantira d'office que la divergence de B sera nulle.

Le champ \vec{A} s'appelle le potentiel vecteur magnétique, ou simplement le potentiel vecteur.

$$\vec{A}' = \vec{A} + \text{grad } \Psi$$

$$\text{div } \vec{A} = 0$$

2eme équation

$$\text{rot } \vec{B} = \mu_0 \vec{J}$$

$$\text{rot} (\text{rot } \vec{A}) = \mu_0 \vec{J}$$

$$\text{rot} (\text{rot } \vec{A}) = \text{grad} (\text{div } \vec{A}) - \Delta \vec{A}$$

$$\Delta \vec{A} = -\mu_0 \vec{J}$$

Laplacien d'un vecteur

$$\Delta \vec{A} = \Delta A_x \cdot \vec{1}_x + \Delta A_y \cdot \vec{1}_y + \Delta A_z \cdot \vec{1}_z$$

Trois équations de Poisson :

$$\Delta A_x = -\mu_0 J_x$$

$$\Delta A_y = -\mu_0 J_y$$

$$\Delta A_z = -\mu_0 J_z$$

mathématiquement équivalent à

$$\Delta V = -\frac{\rho}{\epsilon_0} \quad V = \frac{1}{4\pi \epsilon_0} \int_{\tau} \frac{\rho}{R} d\tau$$

$$A_x = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_{\tau} \frac{J_x}{R} d\tau$$

$$\vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_{\tau} \frac{\vec{J}}{R} d\tau$$

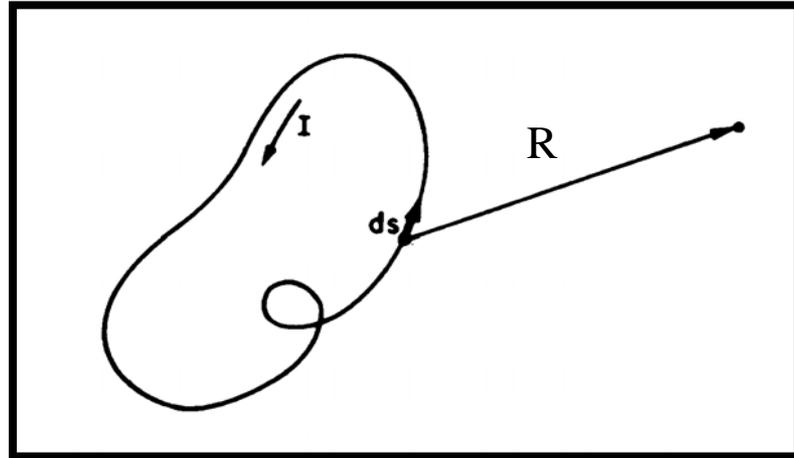
Flux du champ magnétique à travers une surface S : $\Phi = \int_S \vec{B} \cdot \vec{dS}$

Par application du théorème de Stokes : $\Phi = \int_S \text{rot } \vec{A} \cdot \vec{dS} = \oint_c \vec{A} \cdot \vec{dl}$

Conducteurs filiformes

$$\vec{J} d\tau = J S \vec{dl} = I \vec{dl}$$

$$\vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \int \frac{I \vec{dl}}{R}$$

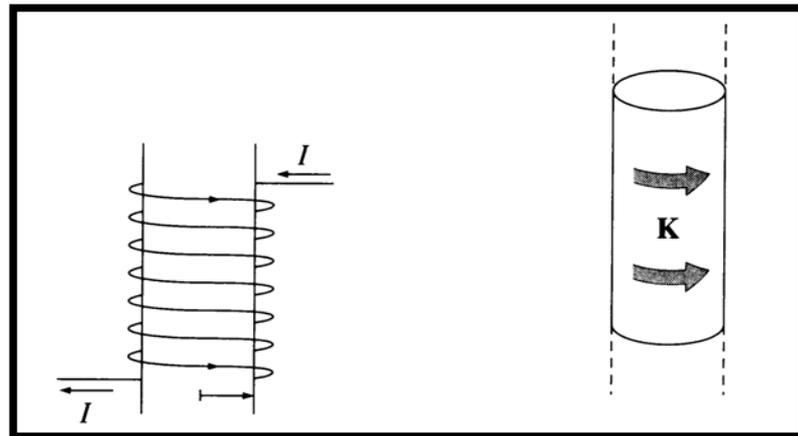


Courant superficiel

$$\vec{K} = \sigma \vec{v}_d \quad (\text{A/m})$$

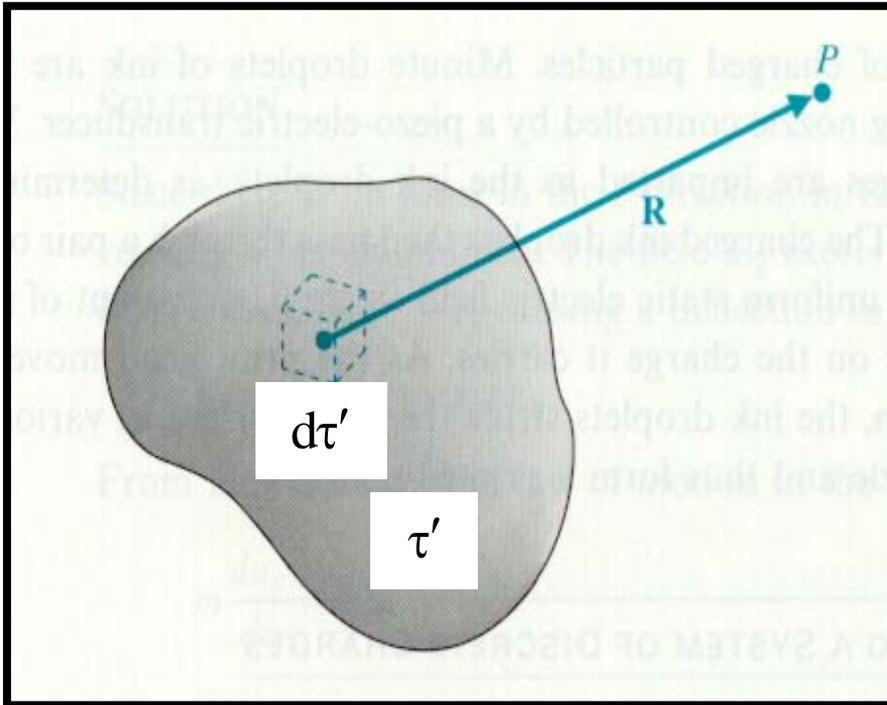
$$\vec{K} = n I \vec{1}_\phi$$

$$\vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \int \frac{\vec{K}}{R} dS$$



Courant de surface sur un solénoïde

Formule de Biot-Savart



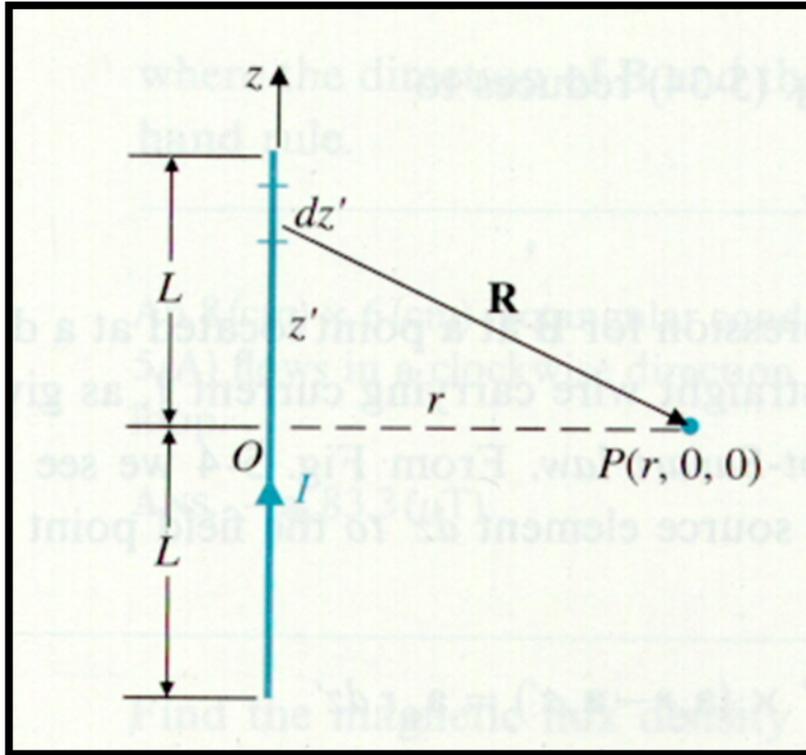
$$\vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_{\tau'} \frac{\vec{J}}{R} d\tau'$$

$$\vec{B} = \text{rot}_P \vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_{\tau'} \text{rot}_P \left(\frac{\vec{J}}{R} \right) d\tau'$$

$$\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_{\tau'} \frac{\vec{J} \times \vec{1}_R}{R^2} d\tau'$$

$$\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \int \frac{I \vec{dl} \times \vec{1}_R}{R^2}$$

Segment de fil rectiligne



$$\begin{aligned}\vec{A} &= \frac{\mu_0 I}{4\pi} \int_{-L}^L \frac{\vec{1}_z}{R} dz \\ &= \frac{\mu_0 I}{4\pi} \int_{-L}^L \frac{\vec{1}_z}{\sqrt{z^2 + r^2}} dz \\ &= \frac{\mu_0 I}{4\pi} \ln \frac{\sqrt{L^2 + r^2} + L}{\sqrt{L^2 + r^2} - L} \vec{1}_z\end{aligned}$$

Solénoïde infini

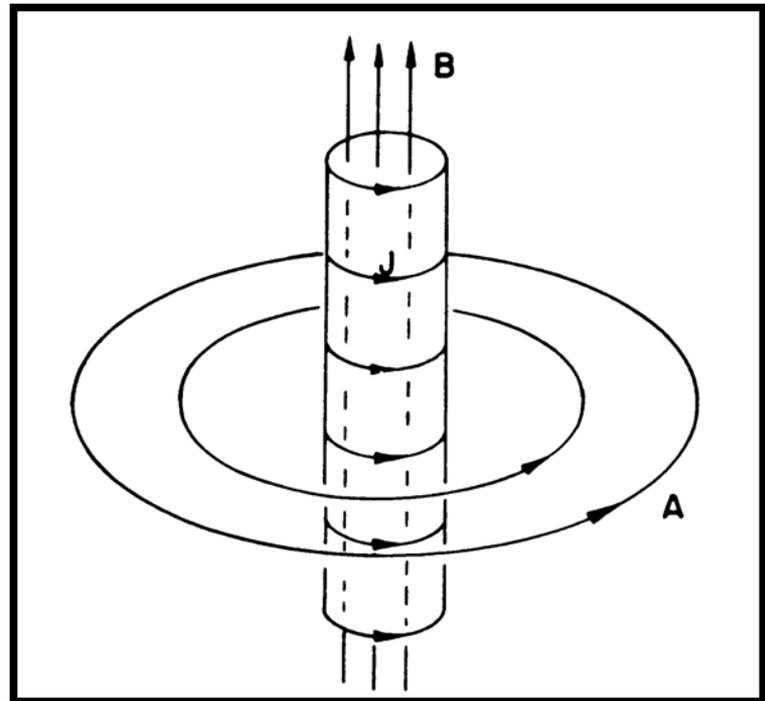
$$\oint_c \vec{A} \cdot d\vec{l} = \Phi$$

$$\oint_c \vec{A} \cdot d\vec{l} = A_\phi \cdot 2\pi r = \mu_0 n I \cdot \pi r^2 \quad r < a$$

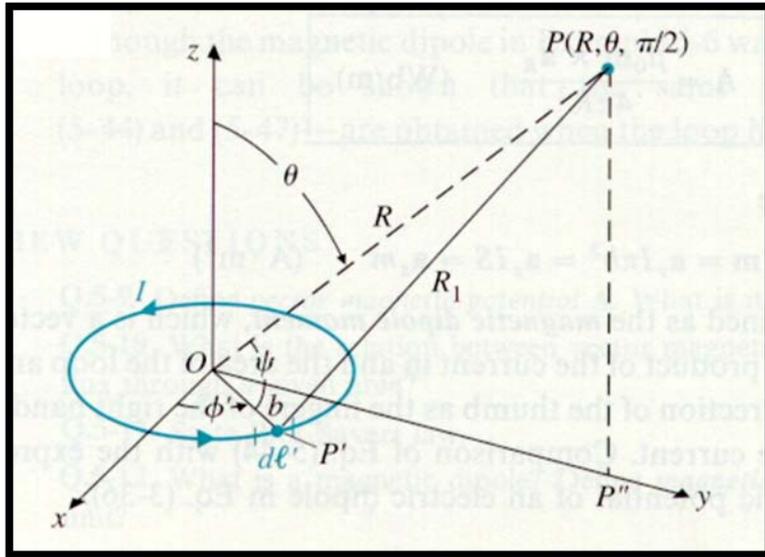
$$= \mu_0 n I \cdot \pi a^2 \quad r > a$$

$$\vec{A} = \frac{\mu_0 n I}{2} r \vec{1}_\phi \quad r < a$$

$$= \frac{\mu_0 n I}{2} \frac{a^2}{r} \vec{1}_\phi \quad r > a$$



Dipôle magnétique



$$\vec{A} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \oint_c \frac{\vec{dl}'}{R_1}$$

$$\vec{dl}' = b d\phi' \vec{1}_\phi = (-\sin \phi' \vec{1}_x + \cos \phi' \vec{1}_y) b d\phi'$$

$$\vec{A} = -\frac{\mu_0 I}{4\pi} \int_0^{2\pi} \frac{b \sin \phi'}{R_1} d\phi' \vec{1}_x$$

$$\vec{A} = \vec{1}_\phi \cdot \frac{\mu_0 I b}{2\pi} \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \frac{\sin \phi'}{R_1} d\phi'$$

$$R_1^2 = R^2 + b^2 - 2b R \cos \Psi$$

$$R \cos \Psi = |OP''| \cdot \sin \phi' = R \sin \theta \sin \phi'$$

$$R_1^2 = R^2 + b^2 - 2b R \sin \theta \sin \phi'$$

$$\frac{1}{R_1} = \frac{1}{R} \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{b^2}{R^2} - \frac{2b}{R} \sin \theta \sin \phi'}}$$

Comme $R^2 \gg b^2$

$$\frac{1}{R_1} \cong \frac{1}{R} \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{2b}{R} \sin \theta \sin \phi'}}$$

$$\frac{1}{R_1} \cong \frac{1}{R} \left(1 + \frac{b}{R} \sin \theta \sin \phi'\right)$$

$$\vec{A} = \vec{1}_\phi \frac{\mu_0 I b}{2\pi R} \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \left(1 + \frac{b}{R} \sin \theta \sin \phi'\right) \sin \phi' d\phi'$$

$$\vec{A} = \frac{\mu_0 I b^2}{4R^2} \sin \theta \vec{1}_\phi$$

$$\vec{B} = \frac{\mu_0 I b^2}{4R^3} (2 \cos \theta \vec{1}_R + \sin \theta \vec{1}_\theta)$$

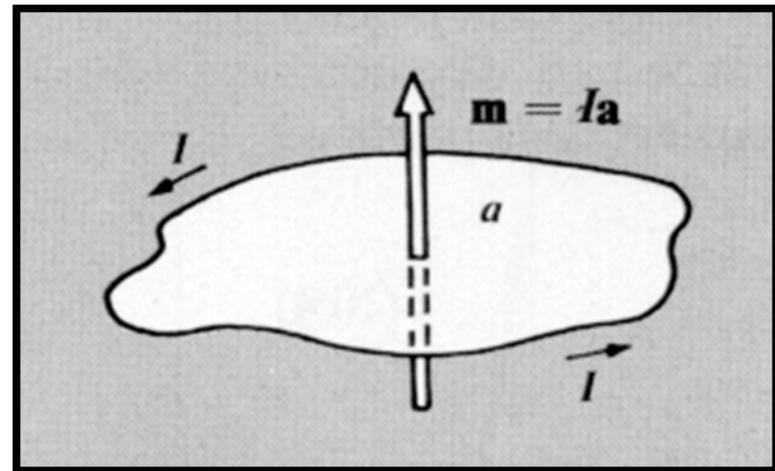
Moment dipolaire magnétique

$$\vec{m} = m \vec{1}_z = I \pi b^2 \vec{1}_z = I S \vec{1}_z$$

$$\vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{\vec{m} \times \vec{1}_R}{R^2}$$

$$\vec{B} = \frac{\mu_0 m}{4\pi R^3} (2 \cos \theta \vec{1}_R + \sin \theta \vec{1}_\theta)$$

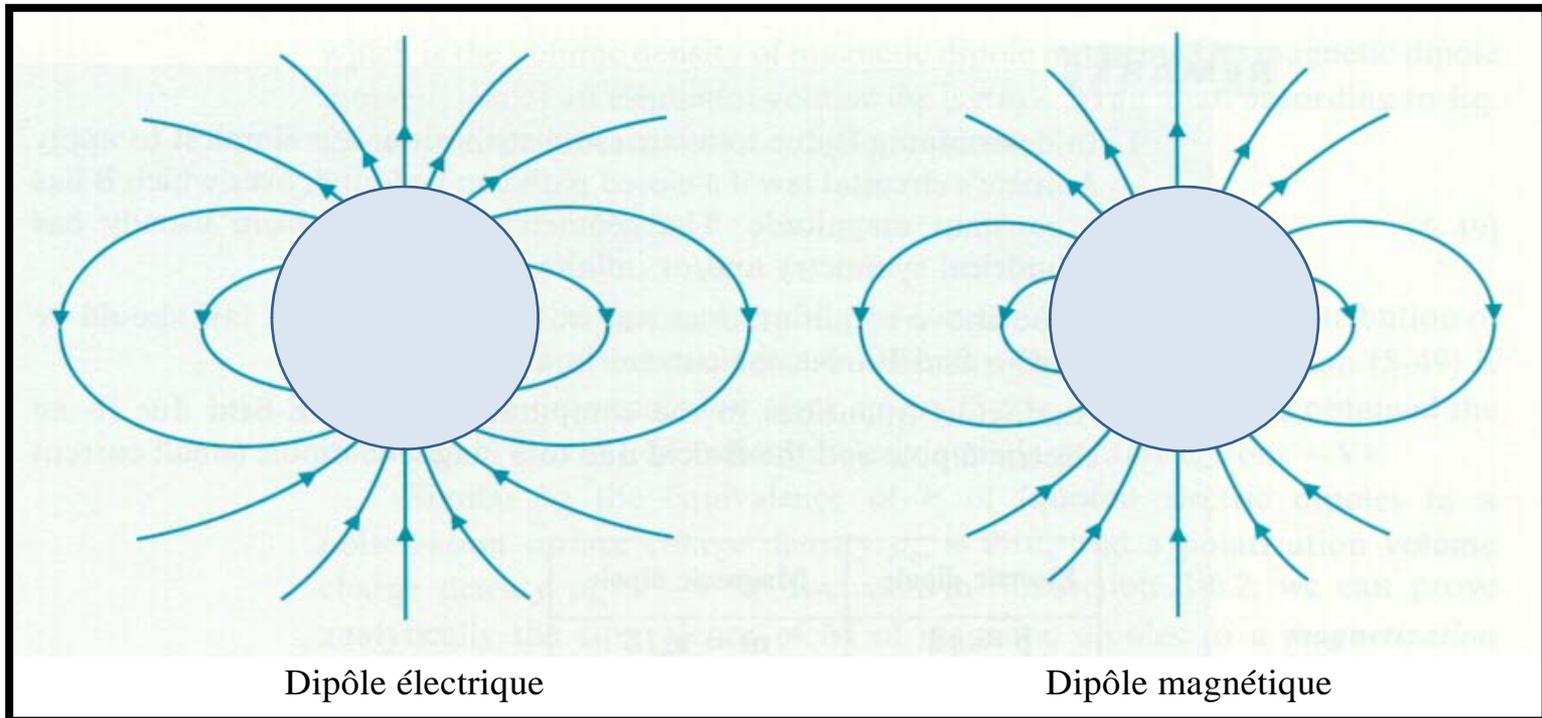
$$\vec{m} = I S \vec{1}_n \quad (\text{A} \cdot \text{m}^2)$$



Dipôle électrique :

$$V = \frac{1}{4\pi \epsilon_0} \frac{\vec{p} \cdot \vec{1}_R}{R^2}$$

$$\vec{E} = \frac{p}{4\pi \epsilon_0 R^3} (2 \cos \theta \vec{1}_R + \sin \theta \vec{1}_\theta)$$



Forces et couples sur des courants

$$\vec{F} = \oint_c I \vec{dl} \times \vec{B}$$

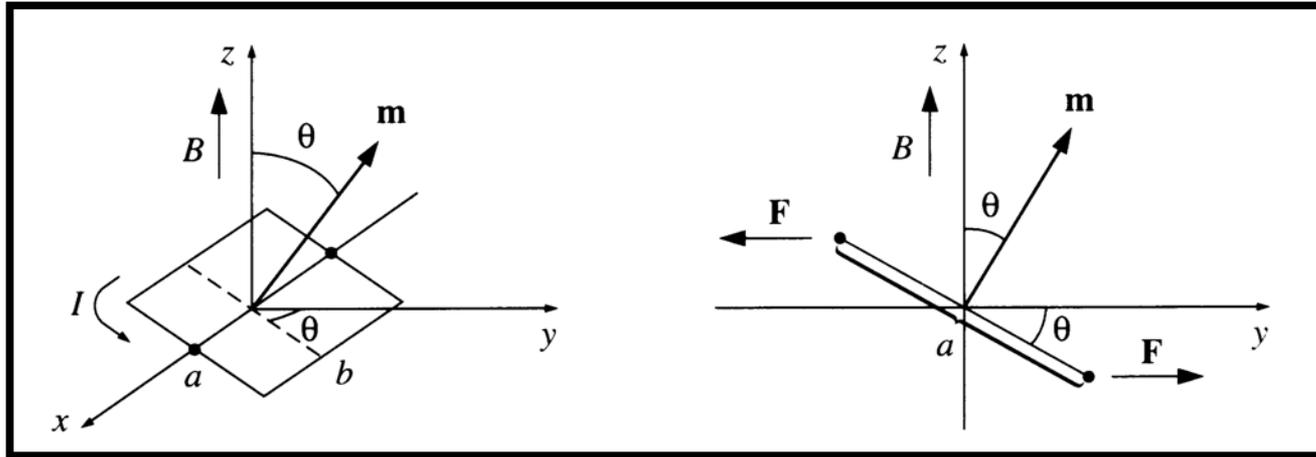
action d'un courant sur un courant

$$\vec{F}_{12} = \oint_{c_2} I_2 \vec{dl}_2 \times \vec{B}_1$$

Champ magnétique uniforme,

$$\vec{F} = I \oint \vec{dl} \times \vec{B} = I (\oint \vec{dl}) \times \vec{B} = 0$$

mais un champ uniforme produira cependant un couple sur le circuit.



$$F = I b B$$

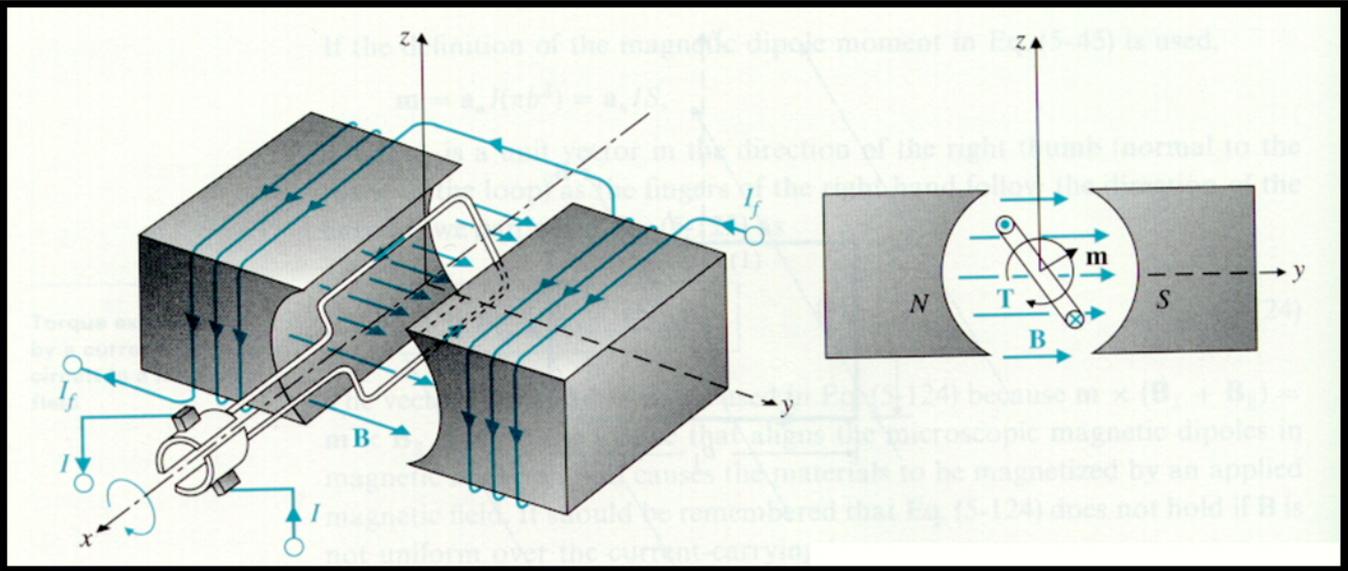
le couple résultant est

$$\begin{aligned} \vec{C} &= a F \sin \theta \vec{1}_x \\ &= I a b B \sin \theta \vec{1}_x \\ &= m B \sin \theta \vec{1}_x \\ \vec{C} &= \vec{m} \times \vec{B} \end{aligned}$$

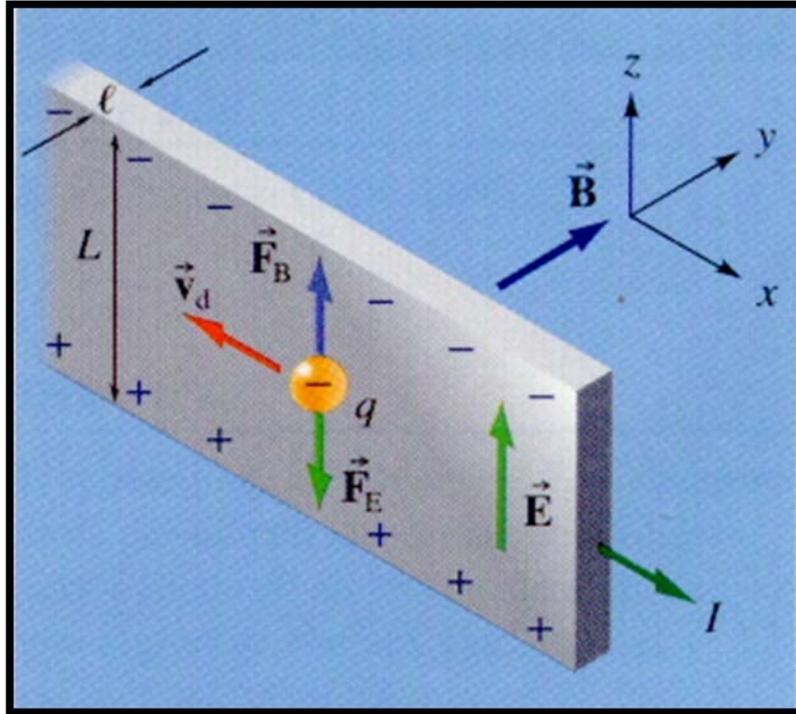
le couple a tendance à aligner le moment magnétique sur le champ

Principe du galvanomètre

Principe du moteur à courant continu



Effet Hall



$$\vec{F}_B = |q_e| v_d B \vec{1}_z$$

$$\vec{F}_E = -|q_e| \vec{E}_t = -\vec{F}_B$$

$$\vec{E}_t = v_d B \vec{1}_z$$

$$V_{Hall} = E_t L = v_d B L$$

$$I = J S = J L \ell = N_e |q_e| v_d L \ell$$

$$V_{Hall} = \frac{I B}{N_e |q_e| \ell}$$

Conditions aux limites

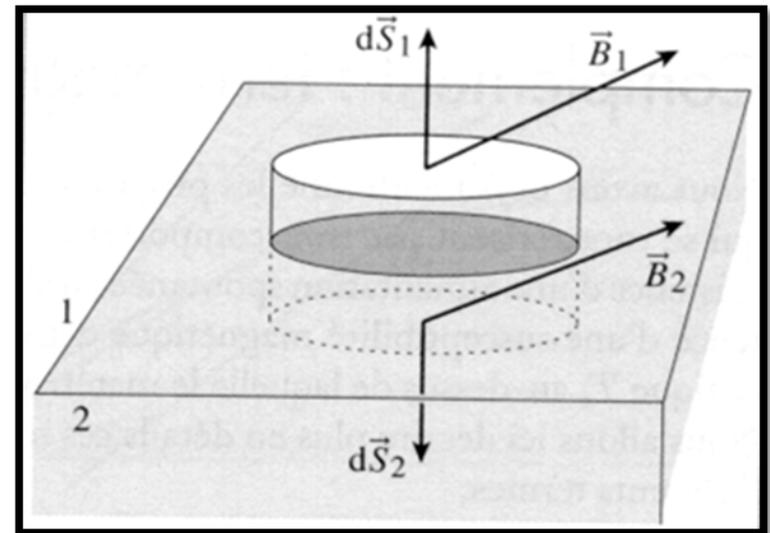
Considérons une surface parcourue par une densité superficielle de courant \vec{K} et séparant l'espace en deux parties notées 1 et 2.

$$\frac{\text{espace 1}}{\text{espace 2}} \quad \uparrow \vec{1}_n$$

$$\text{div } \vec{B} = 0 \Rightarrow \oint_S \vec{B} \cdot \vec{dS} = 0 \Rightarrow B_{1n} = B_{2n}$$

$$\vec{B}_1 \cdot \vec{dS}_1 + \vec{B}_2 \cdot \vec{dS}_2 = 0$$

$$B_{1n} = B_{2n}$$



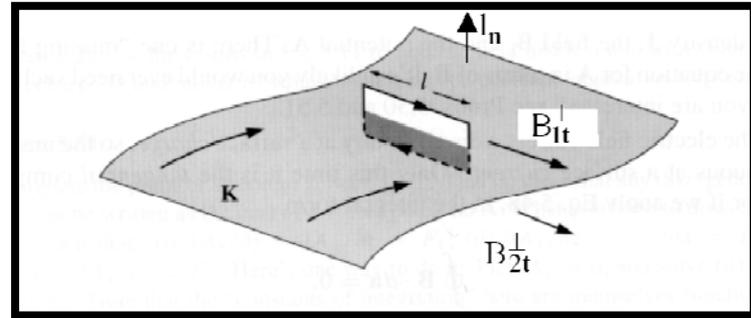
Continuité du champ normal

Pour la composante tangentielle, considérons un petit contour normal au courant de surface

$$\oint_c \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 I$$

$$(B_{1t}^\perp - B_{2t}^\perp) \ell = \mu_0 K \ell$$

$$B_{1t}^\perp - B_{2t}^\perp = \mu_0 K$$



Discontinuité du champ tangential

où B_{1t}^\perp et B_{2t}^\perp sont les composantes de \vec{B} qui sont parallèles à la surface et perpendiculaires au courant.

Si on prend un contour situé parallèlement au courant, on trouvera que les composantes tangentielles correspondantes de \vec{B} sont continues.

Expression générale :

$$\vec{l}_n \times (\vec{B}_1 - \vec{B}_2) = \mu_0 \vec{K} \quad \text{où } \vec{l}_n \text{ est la normale dirigée de } 2 \rightarrow 1$$

Le potentiel vecteur restera continu : $\vec{A}_1 = \vec{A}_2$